

2015年度秋学期 応用数学（解析） 第11回

第3部・微分方程式に関する話題
振動と微分方程式

浅野 晃
関西大学総合情報学部



1

今日は
「振動」を扱う微分方程式

2

振動とは

ある方向に進めば進むほど、
逆向きに進もうとする力が働く
ときにおきる運動

釣り合い位置から両方に往復を繰り返す

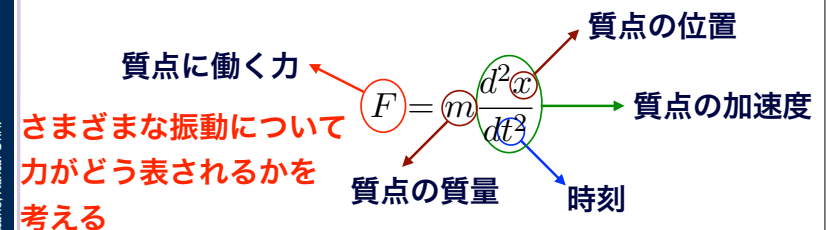
3

質点の運動方程式

質点=質量はあるが大きさはない点

大きさがないので、物体自身の回転などは
考えなくてよい

ニュートンの運動方程式



4

単振動

5

単振動

もっとも単純な振動，復元力（下記）のみが働く

釣り合い位置にもどろうとする力 [復元力]

原点を釣り合い位置とし，そこからの距離に比例する復元力が働くとする

$$F = -kx$$

正の定数
位置

釣り合い位置からの方向の
逆向きの力なのでマイナス

2015年度秋学期

6

単振動の運動方程式

$$F = -kx \quad \text{より} \quad m \frac{d^2x}{dt^2} = -kx$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0 \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} \text{ とおくと}$$

斉次形の2階線形微分方程式

特性方程式は $\lambda^2 + \omega_0^2 = 0$ 虚数解 $\lambda = \pm i\omega_0$

一般解は $x = C_1 \cos(\omega_0 t) + C_2 \sin(\omega_0 t)$

2015年度秋学期

7

単振動の運動方程式

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0 \quad \text{より} \quad x = C_1 \cos(\omega_0 t) + C_2 \sin(\omega_0 t)$$

位置 x は実数だから，

C_1, C_2 とも実数でなければならない

三角関数を合成すると

$$x = A \cos(\omega_0 t + \phi) \quad \text{単振動の式}$$

$$A = \sqrt{C_1^2 + C_2^2}, \quad \phi = -\tan^{-1}(C_2/C_1)$$

x 軸上で $[-A, A]$ の範囲を往復する振動

2015年度秋学期

8

単振動の式

x 軸上で $[-A, A]$ の範囲を往復する振動

$$x = A \cos(\omega_0 t + \phi)$$

[振幅]

[角振動数 (角周波数)]

時間が 1 秒進むと,
 $(\omega_0 t + \phi)$ が何ラジアン進むか

1 往復 = 2π ラジアン進むこと

それに必要な時間は $2\pi/\omega_0$ **[周期]**

1 秒間に何往復するか?

その回数は、周期の逆数 $\omega_0/2\pi$ **[振動数 (周波数)]**

2015年度秋学期

減衰振動

A.Asano, Kansai Univ.

減衰振動

復元力以外に、**[抵抗力]** がはたらく場合
運動が速いほど、それを妨げる力が働く
空気抵抗など

質点の速度は $\frac{dx}{dt}$ → 抵抗力は $-a \frac{dx}{dt}$
逆向きで 正の定数
マイナス

運動方程式は

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx - a \frac{dx}{dt} \quad \mu = \frac{a}{2m} \text{ とおく [抵抗係数]} \quad \frac{d^2 x}{dt^2} + 2\mu \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0$$

$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

2015年度秋学期

減衰振動の運動方程式

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2\mu \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0 \quad \text{これも 斉次形の 2 階線形微分方程式}$$

特性方程式は $\lambda^2 + 2\mu\lambda + \omega_0^2 = 0$ 解 $\lambda = -\mu \pm \sqrt{\mu^2 - \omega_0^2}$

$\mu^2 < \omega_0^2$ の場合を考える 抵抗力が比較的小さい場合

$$\lambda = -\mu \pm \sqrt{\mu^2 - \omega_0^2} \text{ は虚数解 } < 0$$

微分方程式の解 $x = e^{-\mu t} (C_1 \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \mu^2} t) + C_2 \sin(\sqrt{\omega_0^2 - \mu^2} t))$

三角関数を合成 $x = Ae^{-\mu t} \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \mu^2} t + \phi)$

振幅が時間とともに小さくなる
[減衰振動]

2015年度秋学期

強制振動と共鳴

13

強制振動

復元力に加えて、外部から【強制力】がはたらく場合

質点を、角振動数 ω で強制的に振動させる

復元力は $-kx$ 運動方程式は

強制力は $F \cos \omega t$ $m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx + F \cos \omega t$

$f = \frac{F}{m}$ $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$

$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega_0^2 x = f \cos \omega t$ これは
非斉次形の2階線形微分方程式

2015年度秋学期

14

強制振動の運動方程式

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega_0^2 x = f \cos \omega t$$

対応する斉次形の微分方程式は $\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0$ 単振動の式と同じ

一般解は $x = A \cos(\omega_0 t + \phi)$

特殊解をひとつ見つける

$x = C \cos \omega t$ を入れてみると $C(\omega_0^2 - \omega^2) \cos \omega t = f \cos \omega t$

よって、 $\omega \neq \omega_0$ のとき $C = \frac{f}{\omega_0^2 - \omega^2}$

非斉次形の一般解は $x = A \cos(\omega_0 t + \phi) + \frac{f}{\omega_0^2 - \omega^2} \cos \omega t$

2015年度秋学期

15

強制振動

【強制振動】の式 $x = A \cos(\omega_0 t + \phi) + \frac{f}{\omega_0^2 - \omega^2} \cos \omega t$

強制力のないときの振動

【固有振動】

ω_0 【固有角振動数】

$\omega_0/2\pi$ 【固有振動数】

強制振動

強制振動の角振動数 ω が固有角振動数 ω_0 に近づくと
強制振動の項が大きくなる

$\omega = \omega_0$ のときは発散する

2015年度秋学期

16

共鳴

$\omega = \omega_0$ のときは強制振動の項が発散する

もう一度もとの方程式に戻る $\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = f \cos \omega t$

$x = t(C_1 \cos \omega_0 t + C_2 \sin \omega_0 t)$ と見当をつけて代入すると

$$-2C_1\omega_0 \sin \omega_0 t + 2C_2\omega_0 \cos \omega_0 t = f \cos \omega_0 t$$

よって $C_1 = 0, C_2 = \frac{f}{2\omega_0}$

解は $x = A \cos(\omega_0 t + \phi) + \frac{ft}{2\omega_0} \sin \omega_0 t$

[共鳴]

時間がたつと
振動しながら
発散する

今日のまとめ

振動を表す微分方程式

単振動

減衰振動

強制振動

2階線形微分方程式で表され、
それを解くと振動を表す式が得られる